

オイラーの変分法

中嶋 慧

July 3, 2024

Abstract

オイラーの変分法 (1744 年の本) について解説する。

1 オイラーの 1744 年の本

1.1 第 3 章

2 つの関数 $Z(\Pi, x, y, p, q, \dots)$, $[Z](x, y, p, q, \dots)$ を考える。その偏微分を以下のように書く：

$$\delta Z = L\delta\Pi + M\delta x + N\delta y + P\delta q + Q\delta p + \dots, \quad (1.1)$$

$$\delta[Z] = [M]\delta x + [N]\delta y + [P]\delta q + [Q]\delta p + \dots. \quad (1.2)$$

いま、

$$I := \int_0^a dx Z\left(\tilde{\Pi}, x, y(x), \frac{dy}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}, \dots\right), \quad \tilde{\Pi} := \int_0^x dx' [Z]\left(x', y(x'), \frac{dy(x')}{dx'}, \frac{d^2y(x')}{dx'^2}, \dots\right) \quad (1.3)$$

とし、 I の極値を考える。このとき、解くべき方程式は以下となる [2]：

$$(N + \lambda[N]) - \frac{d}{dx}(P + \lambda[P]) + \frac{d^2}{dx^2}(Q + \lambda[Q]) - \dots = 0, \quad (1.4)$$

$$\frac{d\lambda}{dx} = -L, \quad \lambda(a) = 0. \quad (1.5)$$

λ は未定乗数と解釈できる。

1.2 第 4 章

更に一般的に、

$$\delta Z = L\delta\Pi + M\delta x + N\delta y + P\delta q + Q\delta p + \dots, \quad (1.6)$$

$$\delta[Z] = [L]\delta\Pi + [M]\delta x + [N]\delta y + [P]\delta q + [Q]\delta p + \dots \quad (1.7)$$

のとき、

$$I := \int_0^a dx Z\left(\tilde{\Pi}(x), x, y(x), \frac{dy}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}, \dots\right), \quad (1.8)$$

$$\frac{d\tilde{\Pi}(x)}{dx} = [Z]\left(\tilde{\Pi}(x), x, y(x), \frac{dy(x)}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}, \dots\right) \quad (1.9)$$

とし、 I の極値を考える。解くべき方程式は以下となる [2] :

$$(N + V[N]) - \frac{d}{dx}(P + V[P]) + \frac{d^2}{dx^2}(Q + V[Q]) - \dots = 0. \quad (1.10)$$

ただし、

$$V = e^{-\int dx [L]} \left(H - \int dx e^{\int dx [L]} L \right) \quad (1.11)$$

であり、 H は定数である。これは、

$$\frac{dV}{dx} = -[L]V - L \quad (1.12)$$

を満たす。 V は未定乗数と解釈できる。

1.3 第5章

拘束条件

$$\int_0^a dx [Z]\left(x, y(x), \frac{dy(x)}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}, \dots\right) = \text{const.} \quad (1.13)$$

のもとで (1.3) の I の極値を求める。解くべき方程式は、

$$(N + \lambda[N]) - \frac{d}{dx}(P + \lambda[P]) + \frac{d^2}{dx^2}(Q + \lambda[Q]) - \dots = 0, \quad (1.14)$$

$$\frac{d\lambda}{dx} = -L \quad (1.15)$$

となる [2]。 λ は未定乗数と解釈できる。特に、 $L = 0$ のとき、つまり、 Z が Π に依らないとき、 λ は定数となる。

1.4 付録

$$\int_{x_0}^{x_1} ds = l = \text{const}, \quad \int_{x_0}^{x_1} dy = y_1 - y_0 = \text{const} \quad (1.16)$$

のもとで、

$$I := \int_{x_0}^{x_1} ds \kappa^2, \quad \kappa = \frac{q}{(1 + p^2)^{3/2}}, \quad p := \frac{dy}{dx}, \quad q := \frac{dp}{dx} \quad (1.17)$$

の I を最小にしたい。ここで、 $ds = \sqrt{1+p^2}dx$ である。よって、

$$I = \int_{x_0}^{x_1} dx \mathcal{L}\left(x, p(x), \frac{dp}{dx}\right), \quad \mathcal{L}(x, p, q) := \frac{q^2}{(1+p^2)^{5/2}} \quad (1.18)$$

である。ラグランジュの未定乗数法を使えば、

$$\begin{aligned} S &:= I - \alpha \left(\int_{x_0}^{x_1} ds - l \right) - \beta \left(\int_{x_0}^{x_1} dy - (y_1 - y_0) \right) \\ &= \int_{x_0}^{x_1} dx L\left(x, p(x), \frac{dp}{dx}\right) + \text{const}, \end{aligned} \quad (1.19)$$

$$L(x, p, q) := \mathcal{L}(x, p, q) - \alpha\sqrt{1+p^2} - \beta p \quad (1.20)$$

とし、 S を最小化すれば良い。オイラーは多少の考察の後、

$$N := \frac{\partial L}{\partial q} \frac{dp}{dx} - L \quad (1.21)$$

が

$$\frac{dN}{dx} = 0 \quad (1.22)$$

満たすことを指摘した [3]。これはネーターの定理として理解できる。

ネーターの定理を復習しよう [4]。ラグランジアン $L(t, q, \dot{q})$ に対して、作用

$$S := \int_{t_0}^{t_1} dt L\left(t, q(t), \frac{dq}{dt}\right) \quad (1.23)$$

を考える。微小座標変換

$$t \rightarrow t + \delta t, \quad q(t) \rightarrow q(t) + \delta q(t) \quad (1.24)$$

を考えると、

$$S \rightarrow S' = S + \delta S, \quad (1.25)$$

$$\delta S = \int_{t_0}^{t_1} dt \left\{ \left(\frac{\partial L}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \right) \tilde{\delta} q - \frac{d\mathcal{N}}{dt} \right\}, \quad (1.26)$$

$$\mathcal{N} := -\frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \tilde{\delta} q - \delta t L, \quad (1.27)$$

$$\tilde{\delta} q := \delta q(t) - \delta t \frac{dq}{dt} \quad (1.28)$$

となり、オイラー・ラグランジェ方程式

$$\frac{\partial L}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} = 0 \quad (1.29)$$

のもとで、

$$\delta S = \mathcal{N}(t_1) - \mathcal{N}(t_2) \quad (1.30)$$

となる。 $\delta S = 0$ ならネーター・チャージ \mathcal{N} は保存する。今の場合、 N は、 $\delta t = \varepsilon$ を微小定数とし、 $\delta q = 0$ とした場合のネーター・チャージに対応する。

References

- [1] Leonhard Euler, “Methodus inveniendi lineas curvas maximi minimive proprietate gaudentes, sive solutio problematis isoperimetrici lattissimo sensu accepti”, 1744 (いわゆる E65. Enestrom Number 65).
- [2] H. H. Goldstine, “A History of the Calculus of Variations from the 17th through the 19th Century”, Springer, 1981.
- [3] 『現代数学 2024 年 7 月号』 p.86, 現代数学社.
- [4] 高橋康 『量子力学を学ぶための解析力学入門 増補第 2 版』 講談社, 2000.