

位相空間表現

中嶋 慧

2021年9月27日

目次

1 導入と要約	1
2 コヒーレント状態	2
3 演算子の c 数表現	3
4 対称積, s-順序積	5
5 諸公式	7
6 位相空間表現：伏見関数	10
A $D(\alpha)$ が完全形であることの証明	12

1 導入と要約

§5 までは [1](特に付録 A.2) を参考にした。この議論は 1969 年の論文 [2] が元ネタだと思われる。
 a, a^\dagger を生成・消滅演算子とする：

$$[a, a^\dagger] = 1, \quad [a, a] = 0 = [a^\dagger, a^\dagger]. \quad (1.1)$$

さらに、

$$D(\alpha) \stackrel{\text{def}}{=} \exp(\alpha a^\dagger - \alpha^* a), \quad (1.2)$$

$$D(\alpha, s) \stackrel{\text{def}}{=} D(\alpha) \exp\left(\frac{1}{2}s|\alpha|^2\right), \quad (1.3)$$

$$\Delta_s(z) \stackrel{\text{def}}{=} \int \frac{d^2\alpha}{\pi} D(\alpha, s) \exp(-\alpha z^* + \alpha^* z) \quad (1.4)$$

とする¹⁾。 a, a^\dagger で記述される系の状態を ρ とすると、

$$\rho_s(z) \stackrel{\text{def}}{=} \text{Tr}[\rho \Delta_{-s}(z)] \quad (1.5)$$

$$= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} e^{-\alpha z^* + \alpha^* z} e^{-\frac{1}{2}s|\alpha|^2} \text{Tr}[e^{\alpha a^\dagger - \alpha^* a} \rho] \quad (1.6)$$

¹⁾ $\alpha = x + iy = r e^{i\theta}$ とすると、

$$\int d^2\alpha \cdots \equiv \int_{-\infty}^{\infty} dx \int_{-\infty}^{\infty} dy \cdots = \int_0^{\infty} dr \int_0^{2\pi} d\theta r \cdots$$

である。

は²⁾、 ρ と同じ情報を持つ。つまり、

$$\rho = \int \frac{d^2z}{\pi} \rho_s(z) \Delta_s(z) \quad (1.7)$$

となる。上の3式で ρ を一般の演算子に置き換えることもできる。

2 コヒーレント状態

公式

$$e^{A+B} = e^{-\frac{1}{2}[A,B]} e^A e^B \quad \text{for } [A, [A, B]] = [B, [A, B]] = 0 \quad (2.1)$$

より、

$$D(\alpha) = e^{-\frac{1}{2}|\alpha|^2} e^{\alpha a^\dagger} e^{-\alpha^* a} = e^{\frac{1}{2}|\alpha|^2} e^{-\alpha^* a} e^{\alpha a^\dagger} \quad (2.2)$$

である。また、

$$\begin{aligned} D(\alpha)D(\beta) &= e^{-\frac{1}{2}|\alpha|^2} e^{\alpha a^\dagger} e^{-\alpha^* a} \cdot e^{-\frac{1}{2}|\beta|^2} e^{\beta a^\dagger} e^{-\beta^* a} \\ &= e^{-\frac{1}{2}(|\alpha|^2+|\beta|^2)} e^{\alpha a^\dagger} e^{-\alpha^* a} e^{\beta a^\dagger} e^{-\beta^* a} \\ &= \exp\left(-\frac{1}{2}|\alpha|^2 - \frac{1}{2}|\beta|^2 - \alpha^* \beta\right) e^{\alpha a^\dagger} e^{\beta a^\dagger} e^{-\alpha^* a} e^{-\beta^* a} \\ &= \exp\left(-\frac{1}{2}|\alpha + \beta|^2 - \frac{1}{2}\alpha^* \beta + \frac{1}{2}\alpha \beta^*\right) e^{(\alpha+\beta)a^\dagger} e^{-(\alpha+\beta)^* a} \\ &= D(\alpha + \beta) e^{\frac{1}{2}(\alpha\beta^* - \alpha^*\beta)}, \end{aligned} \quad (2.3)$$

$$\begin{aligned} D^\dagger(\alpha) &= \exp[(\alpha a^\dagger - \alpha^* a)^\dagger] \\ &= D(-\alpha) \end{aligned} \quad (2.4)$$

である。

今、コヒーレント状態³⁾

$$|\alpha\rangle = D(\alpha)|0\rangle \quad (a|0\rangle = 0, \langle 0|0\rangle = 1) \quad (2.5)$$

を定義すると、(2.2)より、

$$\begin{aligned} |\alpha\rangle &= e^{-\frac{1}{2}|\alpha|^2} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\alpha^n}{n!} (a^\dagger)^n |0\rangle \\ &= e^{-\frac{1}{2}|\alpha|^2} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\alpha^n}{\sqrt{n!}} |n\rangle \end{aligned} \quad (2.6)$$

²⁾ $s = -1, 1, 0$ はそれぞれ P 関数, Q 関数, Wigner 関数である。詳しくは、§4。

³⁾ コヒーレント状態は、シュレーディンガーにより、1926年7月(!)に「ミクロの力学からマクロな力学への連続的移行」で与えられた。シュレーディンガーは1926年に「固有値問題としての量子化」(第1部)、「固有値問題としての量子化」(第2部)、「ミクロの力学からマクロな力学への連続的移行」, 「ハイゼンベルグ・ポルン・ヨルダン量子力学と私の力学についての関係について」, 「固有値問題としての量子化」(第3部)、「固有値問題としての量子化」(第4部)をこの順で書いており、最後の論文で、史上初めて、クライン・ゴルドン方程式を書いている。シュレーディンガーは、「ミクロの力学からマクロな力学への連続的移行」で、コヒーレント状態の古典的な性質を示し、水素原子の場合にも、高い量子数を持った固有状態を重ね合わせれば、ケプラーの法則に従って楕円を描き、しかも形の崩れない波束ができるだろうと述べた。1927年(!)にハイゼンベルグは、これが誤りである事を示した。つまり、調和振動子はエネルギー準位が等間隔であるために波束が形を保つことができるが、一般の場合には波束は拡散してしまう事を証明した。

現代のコヒーレント状態の理論は2005年のノーベル物理学賞受賞者のグラウバーによるところが大きい。受賞理論は、コヒーレント状態についての1963年の3本の論文である。

となる。また、

$$\begin{aligned}
a|\alpha\rangle &= e^{-\frac{1}{2}|\alpha|^2} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\alpha^n}{\sqrt{n!}} \sqrt{n} |n-1\rangle \\
&= \alpha e^{-\frac{1}{2}|\alpha|^2} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\alpha^n}{\sqrt{n!}} |n\rangle \\
&= \alpha|\alpha\rangle
\end{aligned} \tag{2.7}$$

である。また、(2.3), (2.4), (2.2) より、

$$\begin{aligned}
\langle\alpha|\beta\rangle &= \langle 0|D(-\alpha)D(\beta)|0\rangle \\
&= \langle 0|D(-\alpha+\beta)|0\rangle e^{\frac{1}{2}(-\alpha\beta^*+\alpha^*\beta)} \\
&= \exp\left(-\frac{1}{2}|-\alpha+\beta|^2\right) \langle 0|e^{(-\alpha+\beta)a^\dagger} e^{-(\alpha-\beta^*)a}|0\rangle e^{\frac{1}{2}(-\alpha\beta^*+\alpha^*\beta)} \\
&= \exp\left(-\frac{1}{2}|\alpha|^2 - \frac{1}{2}|\beta|^2 + \alpha^*\beta\right)
\end{aligned} \tag{2.8}$$

となる。なお、(2.6) より、

$$\begin{aligned}
\int \frac{d^2\alpha}{\pi} |\alpha\rangle\langle\alpha| &= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} e^{-|\alpha|^2} \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^{\infty} \frac{\alpha^n}{\sqrt{n!}} \frac{\alpha^{*m}}{\sqrt{m!}} |n\rangle\langle m| \\
&= \frac{1}{\pi} \int_0^\infty dr \int_0^{2\pi} d\theta r e^{-r^2} \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^{\infty} \frac{r^n}{\sqrt{n!}} \frac{r^m}{\sqrt{m!}} e^{i\theta(n-m)} |n\rangle\langle m| \\
&= 2 \int_0^\infty dr r e^{-r^2} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{r^{2n}}{n!} |n\rangle\langle n| \\
&= \sum_{n=0}^{\infty} |n\rangle\langle n| \\
&= 1
\end{aligned} \tag{2.9}$$

である。上2式より、 $\{|\alpha\rangle\}$ は規格非直交（過剰）完全系である。

3 演算子のc数表現

付録Aより、

$$A = \int \frac{d^2\alpha}{\pi} \text{Tr}[AD^\dagger(\alpha)]D(\alpha) \tag{3.1}$$

となる。

今、

$$\alpha = a + ib, \quad z = x + iy \tag{3.2}$$

とすると、

$$\begin{aligned}
\alpha z^* - \alpha^* z &= (a + ib)(x - iy) - (a - ib)(x + iy) \\
&= 2i(-ay + bx)
\end{aligned} \tag{3.3}$$

であるから、

$$\begin{aligned}
\int \frac{d^2z}{\pi} e^{\alpha z^* - \alpha^* z} &= \int \frac{dx dy}{\pi} e^{2i(-ay + bx)} \\
&= \pi \delta(-a) \delta(b) \\
&= \pi \delta(a) \delta(b) \equiv \pi \delta^2(\alpha)
\end{aligned} \tag{3.4}$$

となる。これを用いて、(1.4) を逆フーリエ変換して、

$$\begin{aligned}
D(\alpha, s) &= D(\alpha) \exp\left(\frac{1}{2}s|\alpha|^2\right) = \int \frac{d^2z}{\pi} \Delta_s(z) e^{\alpha z^* - \alpha^* z}, \\
D(\alpha) &= \exp\left(-\frac{1}{2}s|\alpha|^2\right) \int \frac{d^2z}{\pi} \Delta_s(z) e^{\alpha z^* - \alpha^* z},
\end{aligned} \tag{3.5}$$

$$D^\dagger(\alpha) = \exp\left(\frac{1}{2}s|\alpha|^2\right) \int \frac{d^2z}{\pi} \Delta_{-s}(z) e^{-\alpha z^* + \alpha^* z} \tag{3.6}$$

を得る。第2式と第3式では、 s が -1 倍違う。これを(??)に代入して、

$$\begin{aligned}
A &= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} \text{Tr}\left[\exp\left(\frac{1}{2}s|\alpha|^2\right) \int \frac{d^2z}{\pi} \Delta_{-s}(z) e^{-\alpha z^* + \alpha^* z}\right] \\
&\quad \times \exp\left(-\frac{1}{2}s|\alpha|^2\right) \int \frac{d^2w}{\pi} \Delta_s(w) e^{\alpha w^* - \alpha^* w} \\
&= \int \frac{d^2z}{\pi} \int \frac{d^2w}{\pi} \text{Tr}[A \Delta_{-s}(z)] \Delta_s(w) \int \frac{d^2\alpha}{\pi} e^{\alpha(w-z)^* - \alpha^*(w-z)} \\
&= \int \frac{d^2z}{\pi} \int \frac{d^2w}{\pi} \text{Tr}[A \Delta_{-s}(z)] \Delta_s(w) \pi \delta(w-z) \\
&= \int \frac{d^2z}{\pi} \text{Tr}[A \Delta_{-s}(z)] \Delta_s(z) \\
&= \int \frac{d^2z}{\pi} A_s(z) \Delta_s(z).
\end{aligned} \tag{3.7}$$

第3等号で(3.4)を用いた。ここで、 $A_s(z) \stackrel{\text{def}}{=} \text{Tr}[A \Delta_{-s}(z)]$ である。

(A.3), (3.4) より、

$$\begin{aligned}
\text{Tr}[D(\alpha)] &= \int \frac{d^2z}{\pi} \langle z | D(\alpha) | z \rangle \\
&= e^{-\frac{1}{2}|\alpha|^2} \int \frac{d^2z}{\pi} e^{\alpha z^* - \alpha^* z} \\
&= e^{-\frac{1}{2}|\alpha|^2} \pi \delta^2(\alpha) \\
&= \pi \delta^2(\alpha)
\end{aligned} \tag{3.8}$$

である。これと、(2.3) より、

$$\begin{aligned}
\text{Tr}[D(\alpha)D(\beta)] &= \text{Tr}[D(\alpha + \beta)] e^{\frac{1}{2}(\alpha\beta^* - \alpha^*\beta)} \\
&= \pi \delta^2(\alpha + \beta) e^{\frac{1}{2}(\alpha\beta^* - \alpha^*\beta)} \\
&= \pi \delta^2(\alpha + \beta)
\end{aligned} \tag{3.9}$$

を得る。これと、(1.4) より、

$$\begin{aligned}
\text{Tr}[\Delta_s(z)\Delta_{-s}(w)] &= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} \int \frac{d^2\beta}{\pi} \text{Tr}[D(\alpha)D(\beta)] e^{\frac{1}{2}s|\alpha|^2} e^{-\alpha z^* + \alpha^* z} e^{-s\frac{1}{2}|\beta|^2} e^{-\beta w^* + \beta^* w} \\
&= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} \int \frac{d^2\beta}{\pi} \pi \delta^2(\alpha) e^{\frac{1}{2}s|\alpha|^2} e^{-\alpha z^* + \alpha^* z} e^{-s\frac{1}{2}|\beta|^2} e^{-\beta w^* + \beta^* w} \\
&= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} e^{-\alpha(z-w)^* + \alpha^*(z-w)} \\
&= \pi \delta^2(z-w).
\end{aligned} \tag{3.10}$$

これと、(3.7) より、

$$\begin{aligned}
\text{Tr}[AB] &= \int \frac{d^2z}{\pi} \int \frac{d^2w}{\pi} A_s(z) B_{-s}(w) \text{Tr}[\Delta_s(z)\Delta_{-s}(w)] \\
&= \int \frac{d^2z}{\pi} A_s(z) B_{-s}(z) = \int \frac{d^2z}{\pi} A_{-s}(z) B_s(z)
\end{aligned} \tag{3.11}$$

を得る。特に、 $B = \rho$ として、

$$\langle A \rangle \equiv \text{Tr}[\rho A] = \int \frac{d^2z}{\pi} \rho_s(z) A_{-s}(z) = \int \frac{d^2z}{\pi} \rho_{-s}(z) A_s(z) \tag{3.12}$$

を得る。

4 対称積, s -順序積

(1.4) より、

$$\begin{aligned}
z^{*n} z^m \Delta_{-s}(z) &= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} D(\alpha, -s) z^{*n} z^m e^{-\alpha z^* + \alpha^* z} \\
&= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} D(\alpha, -s) (-1)^n \frac{\partial^{n+m}}{\partial \alpha^n \partial \alpha^{*m}} e^{-\alpha z^* + \alpha^* z} \\
&= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} [(-1)^m \frac{\partial^{n+m}}{\partial \alpha^n \partial \alpha^{*m}} D(\alpha, -s)] e^{-\alpha z^* + \alpha^* z}.
\end{aligned} \tag{4.1}$$

両辺を z で積分し、(3.4) を用いて、

$$\int \frac{d^2z}{\pi} z^{*n} z^m \Delta_{-s}(z) = \{(a^\dagger)^n a^m\}_s, \tag{4.2}$$

$$\{(a^\dagger)^n a^m\}_s \stackrel{\text{def}}{=} (-1)^m \frac{\partial^{n+m}}{\partial \alpha^n \partial \alpha^{*m}} D(\alpha, -s) \Big|_{\alpha=0} \tag{4.3}$$

を得る。 $\{(a^\dagger)^n a^m\}_s$ は s -順序積である。(3.7)

$$A = \int \frac{d^2z}{\pi} A_{-s}(z) \Delta_{-s}(z) \tag{4.4}$$

より、これは

$$\{(\{a^\dagger\}^n a^m)_{-s}\}_s(z) = z^{*n} z^m \tag{4.5}$$

を意味する。これと (3.12) より、

$$\langle \{(a^\dagger)^n a^m\}_s \rangle = \int \frac{d^2 z}{\pi} \rho_s(z) z^{*n} z^m \quad (4.6)$$

を得る。今、

$$\begin{aligned} A &= \sum_{n,m=0}^{\infty} A_{nm}^{(s)} \{(a^\dagger)^n a^m\}_s \\ &= \sum_{n,m=0}^{\infty} A_{nm}^{(s)} \int \frac{d^2 z}{\pi} z^{*n} z^m \Delta_{-s}(z) \end{aligned} \quad (4.7)$$

と書くと、(4.4) と比べて、

$$A_{-s}(z) = \sum_{n,m=0}^{\infty} A_{nm}^{(s)} z^{*n} z^m \quad (4.8)$$

となる。これから、

$$A_{nm}^{(s)} = n!m! \left. \frac{\partial^{n+m} A_{-s}(z)}{\partial z^{*n} \partial z^m} \right|_{z=0} \quad (4.9)$$

を得る。

ところで、(2.2) より、

$$\begin{aligned} D(\alpha, -s) &= D(\alpha) e^{-\frac{1}{2}s|\alpha|^2} \\ &= e^{-\frac{1-s}{2}|\alpha|^2} e^{\alpha a^\dagger} e^{-\alpha^* a} = e^{\frac{1-s}{2}} e^{-\alpha^* a} e^{\alpha a^\dagger} \end{aligned} \quad (4.10)$$

であるから、

$$\begin{aligned} \{(a^\dagger)^n a^m\}_1 &= (-1)^m \left. \frac{\partial^{n+m}}{\partial \alpha^n \partial \alpha^{*m}} e^{-\alpha^* a} e^{\alpha a^\dagger} \right|_{\alpha=0} \\ &= a^m (a^\dagger)^n, \end{aligned} \quad (4.11)$$

$$\begin{aligned} \{(a^\dagger)^n a^m\}_{-1} &= (-1)^m \left. \frac{\partial^{n+m}}{\partial \alpha^n \partial \alpha^{*m}} e^{\alpha a^\dagger} e^{-\alpha^* a} \right|_{\alpha=0} \\ &= (a^\dagger)^n a^m \end{aligned} \quad (4.12)$$

である。よって、

$$\langle (a^\dagger)^n a^m \rangle = \int \frac{d^2 z}{\pi} \rho_{-1}(z) z^{*n} z^m, \quad (4.13)$$

$$\langle a^m (a^\dagger)^n \rangle = \int \frac{d^2 z}{\pi} \rho_1(z) z^{*n} z^m \quad (4.14)$$

である。 $\rho_{-1}(z)$ を P 関数, $\rho_1(z)$ を Q 関数という。また、

$$\begin{aligned} \{(a^\dagger)^n a^m\}_0 &= (-1)^m \left. \frac{\partial^{n+m}}{\partial \alpha^n \partial \alpha^{*m}} e^{\alpha a^\dagger - \alpha^* a} \right|_{\alpha=0} \\ &= \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} (-1)^m \left. \frac{\partial^{n+m}}{\partial \alpha^n \partial \alpha^{*m}} (\alpha a^\dagger - \alpha^* a)^k \right|_{\alpha=0} \\ &= \frac{(-1)^m}{(n+m)!} \left. \frac{\partial^{n+m}}{\partial \alpha^n \partial \alpha^{*m}} (\alpha a^\dagger - \alpha^* a)^{n+m} \right|_{\alpha=0} \\ &= \frac{1}{(n+m)!} \left. \frac{\partial^{n+m}}{\partial \alpha^n \partial \alpha^{*m}} (\alpha a^\dagger + \alpha^* a)^{n+m} \right|_{\alpha=0} \end{aligned} \quad (4.15)$$

である。例えば、

$$\{a^\dagger a\}_0 = \frac{a^\dagger a + a a^\dagger}{2} \quad (4.16)$$

であり、 $\{(a^\dagger)^n a^m\}_0$ は、 a, a^\dagger について対称である。これは Weyl 順序と呼ばれる。また、 $\rho_0(z)$ を Wigner 関数という。

(1.6) より、

$$W(z) \equiv \rho_0(z) = \int \frac{d^2\alpha}{\pi} e^{-\alpha z^* + \alpha^* z} \text{Tr}[e^{\alpha a^\dagger - \alpha^* a} \rho] \quad (4.17)$$

である。また、

$$\Delta_{-1}(z) = |z\rangle\langle z| \quad (4.18)$$

なので⁴⁾、(1.7) より、

$$\rho = \int \frac{d^2z}{\pi} P(z) |z\rangle\langle z|, \quad P(z) \equiv \rho_{-1}(z) \quad (4.19)$$

で、(1.5) より、

$$Q(z) \equiv \rho_1(z) = \langle z|\rho|z\rangle \quad (4.20)$$

を得る。

5 諸公式

A, B を a, a^\dagger の関数とする。(1.7) より、

$$A\rho B = \int \frac{d^2z}{\pi} \rho_s(z) A\Delta_s(z)B \quad (5.1)$$

である。また、(1.4) より、

$$A\Delta_s(z)B = \int \frac{d^2\alpha}{\pi} AD(\alpha, s)B e^{-\alpha z^* + \alpha^* z} \quad (5.2)$$

⁴⁾(1.4), (2.2) より、

$$\begin{aligned} \Delta_s(z) &= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} e^{\frac{1+s}{2}|\alpha|^2} e^{-\alpha z^* + \alpha^* z} e^{-\alpha^* a} e^{\alpha a^\dagger} \\ &= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} e^{\frac{1+s}{2}|\alpha|^2} e^{-\alpha z^* + \alpha^* z} e^{-\alpha^* a} \int \frac{d^2\beta}{\pi} |\beta\rangle\langle\beta| e^{\alpha a^\dagger} \\ &= \int \frac{d^2\beta}{\pi} |\beta\rangle\langle\beta| \int \frac{d^2\alpha}{\pi} e^{\frac{1+s}{2}|\alpha|^2} e^{-\alpha(z^* - \beta^*) + \alpha^*(z - \beta)} \end{aligned}$$

である。よって、

$$\begin{aligned} \Delta_{-1}(z) &= \int \frac{d^2\beta}{\pi} |\beta\rangle\langle\beta| \int \frac{d^2\alpha}{\pi} e^{-\alpha(z^* - \beta^*) + \alpha^*(z - \beta)} \\ &= \int \frac{d^2\beta}{\pi} |\beta\rangle\langle\beta| \pi \delta^2(z - \beta) \\ &= |z\rangle\langle z|. \end{aligned}$$

である。 $A\Delta_s(z)B$ が、

$$A\Delta_s(z)B = f_s^{AB}(z, z^*; \frac{\partial}{\partial z}, \frac{\partial}{\partial z^*})\Delta_s(z) \quad (5.3)$$

の形にかけるので、(5.1) より、

$$\begin{aligned} A\rho B &= \int \frac{d^2z}{\pi} \rho_s(z) [f_s^{AB}(z, z^*; \frac{\partial}{\partial z}, \frac{\partial}{\partial z^*})\Delta_s(z)] \\ &= \int \frac{d^2z}{\pi} [f_s'^{AB}(z, z^*; \frac{\partial}{\partial z}, \frac{\partial}{\partial z^*})\rho_s(z)]\Delta_s(z) \end{aligned} \quad (5.4)$$

となる。 $f_s'^{AB}$ は部分積分を実行して、微分を $\rho_s(z)$ に移したときの関数形である。上式は、

$$(A\rho B)_s(z) = f_s'^{AB}(z, z^*; \frac{\partial}{\partial z}, \frac{\partial}{\partial z^*})\rho_s(z) \quad (5.5)$$

を意味する。 $f_s'^{AB}$ を求めよう。(2.2) より、

$$\begin{aligned} D(\alpha, s) &= e^{\frac{1}{2}(s-1)|\alpha|^2} e^{\alpha a^\dagger} e^{-\alpha^* a} \\ &= e^{\frac{1}{2}(s+1)|\alpha|^2} e^{-\alpha^* a} e^{\alpha a^\dagger} \end{aligned} \quad (5.6)$$

であるから、

$$\frac{\partial}{\partial \alpha} D(\alpha, s) = [\frac{1}{2}(s-1)\alpha^* + a^\dagger] D(\alpha, s) = D(\alpha, s) [\frac{1}{2}(s+1)\alpha^* + a^\dagger], \quad (5.7)$$

$$\frac{\partial}{\partial \alpha^*} D(\alpha, s) = D(\alpha, s) [\frac{1}{2}(s-1)\alpha - a] = [\frac{1}{2}(s+1)\alpha - a] D(\alpha, s) \quad (5.8)$$

であり、これより、

$$aD(\alpha, s) = [\frac{1}{2}(s+1)\alpha - \frac{\partial}{\partial \alpha^*}] D(\alpha, s), \quad (5.9)$$

$$a^\dagger D(\alpha, s) = [-\frac{1}{2}(s-1)\alpha + \frac{\partial}{\partial \alpha}] D(\alpha, s), \quad (5.10)$$

$$D(\alpha, s)a = [\frac{1}{2}(s-1)\alpha^* - \frac{\partial}{\partial \alpha^*}] D(\alpha, s), \quad (5.11)$$

$$D(\alpha, s)a^\dagger = [-\frac{1}{2}(s+1)\alpha^* + \frac{\partial}{\partial \alpha}] D(\alpha, s) \quad (5.12)$$

を得る。これと(5.2) より、

$$\begin{aligned} a\Delta_s(z) &= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} aD(\alpha, s) e^{-\alpha z^* + \alpha^* z} \\ &= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} [\frac{1}{2}(s+1)\alpha D(\alpha, s) - \frac{\partial}{\partial \alpha^*} D(\alpha, s)] e^{-\alpha z^* + \alpha^* z} \\ &= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} [-\frac{1}{2}(s+1)D(\alpha, s) \frac{\partial}{\partial z^*} e^{-\alpha z^* + \alpha^* z} + D(\alpha, s) \frac{\partial}{\partial \alpha^*} e^{-\alpha z^* + \alpha^* z}] \\ &= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} [-\frac{1}{2}(s+1) \frac{\partial}{\partial z^*} + z] D(\alpha, s) e^{-\alpha z^* + \alpha^* z} \\ &= [z - \frac{1}{2}(s+1) \frac{\partial}{\partial z^*}] \Delta_s(z) \end{aligned} \quad (5.13)$$

同様に、

$$a^\dagger \Delta_s(z) = \left[z^* - \frac{1}{2}(s-1) \frac{\partial}{\partial z} \right] \Delta_s(z), \quad (5.14)$$

$$\Delta_s(z) a = \left[z - \frac{1}{2}(s-1) \frac{\partial}{\partial z^*} \right] \Delta_s(z), \quad (5.15)$$

$$\Delta_s(z) a^\dagger = \left[z^* - \frac{1}{2}(s+1) \frac{\partial}{\partial z} \right] \Delta_s(z) \quad (5.16)$$

を得る。(5.1) より、

$$\begin{aligned} a\rho &= \int \frac{d^2z}{\pi} \rho_s(z) \left[z - \frac{1}{2}(s+1) \frac{\partial}{\partial z^*} \right] \Delta_s(z) \\ &= \int \frac{d^2z}{\pi} \left\{ \left[z + \frac{1}{2}(s+1) \frac{\partial}{\partial z^*} \right] \rho_s(z) \right\} \Delta_s(z) \end{aligned} \quad (5.17)$$

つまり、

$$(a\rho)_s(z) = \left[z + \frac{1}{2}(s+1) \frac{\partial}{\partial z^*} \right] \rho_s(z) \quad (5.18)$$

である。同様に、

$$(\rho a)_s(z) = \left[z + \frac{1}{2}(s-1) \frac{\partial}{\partial z^*} \right] \rho_s(z), \quad (5.19)$$

$$(a^\dagger \rho)_s(z) = \left[z^* + \frac{1}{2}(s-1) \frac{\partial}{\partial z} \right] \rho_s(z), \quad (5.20)$$

$$(\rho a^\dagger)_s(z) = \left[z^* + \frac{1}{2}(s+1) \frac{\partial}{\partial z} \right] \rho_s(z) \quad (5.21)$$

を得る。また、

$$(a^2 \rho)_s(z) = \left[z + \frac{1}{2}(s+1) \frac{\partial}{\partial z^*} \right]^2 \rho_s(z), \quad (5.22)$$

$$\begin{aligned} (a\rho a^\dagger)_s(z) &= \left[z^* + \frac{1}{2}(s+1) \frac{\partial}{\partial z} \right] \left(\left[z + \frac{1}{2}(s+1) \frac{\partial}{\partial z^*} \right] \rho_s(z) \right) \\ &= \left[z + \frac{1}{2}(s+1) \frac{\partial}{\partial z^*} \right] \left(\left[z^* + \frac{1}{2}(s+1) \frac{\partial}{\partial z} \right] \rho_s(z) \right), \end{aligned} \quad (5.23)$$

$$(a^\dagger a \rho)_s(z) = \left[z^* + \frac{1}{2}(s-1) \frac{\partial}{\partial z} \right] \left(\left[z + \frac{1}{2}(s+1) \frac{\partial}{\partial z^*} \right] \rho_s(z) \right) \quad (5.24)$$

などである。

(5.18) から (5.21) は、 ρ を任意の演算子としても成り立つ。いま、 $s=1$ とすると、(4.6), (5.18) より、

$$([a^\dagger]^n)_1(z) = (z^*)^n, \quad (5.25)$$

$$\begin{aligned} (a^m [a^\dagger]^n)_1(z) &= \left[z + \frac{\partial}{\partial z^*} \right]^m (z^*)^n \\ &= \sum_{r=0}^m m C_r z^{m-r} \frac{\partial^r}{\partial z^{*r}} z^{*n} \\ &= \sum_{r=0}^{\min(n,m)} m C_r z^{m-r} \frac{n!}{(n-r)!} z^{*(n-r)} \\ &= \sum_{r=0}^{\min(n,m)} \frac{m! n!}{r! (m-r)! (n-r)!} z^{m-r} z^{*(n-r)} \end{aligned} \quad (5.26)$$

である。また、(5.19) より、

$$(Fa^n)_1(z) = z^n F_1(z) \quad (5.27)$$

なので、

$$z^{m-r} z^{*(n-r)} = ([a^\dagger]^{n-r} a^{m-r})_1(z) \quad (5.28)$$

である。(5.26), (5.28) より、

$$a^m [a^\dagger]^n = \sum_{r=0}^{\min(n,m)} \frac{m!n!}{r!(m-r)!(n-r)!} [a^\dagger]^{n-r} a^{m-r} \quad (5.29)$$

を得る。

6 位相空間表現：伏見関数

今、

$$q \stackrel{\text{def}}{=} L \frac{a + a^\dagger}{\sqrt{2}}, \quad p \stackrel{\text{def}}{=} -i \frac{a - a^\dagger}{L\sqrt{2}} \quad (6.1)$$

とすると、

$$[q, p] = i \quad (6.2)$$

である。 L は長さの次元を持つ。また、

$$\alpha = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\frac{x}{L} + iLk \right), \quad (6.3)$$

$$z = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\frac{Q}{L} + iLP \right) \quad (6.4)$$

と置くと、

$$\alpha a^\dagger - \alpha^* a = i(qk - px), \quad (6.5)$$

$$-\alpha z^* + \alpha^* z = i(xP - Qk) \quad (6.6)$$

である。よって、(1.6) より、

$$\rho_s(P, Q) \stackrel{\text{def}}{=} \rho_s(z) = \int \frac{dxdk}{2\pi} e^{i(xP - Qk)} e^{-\frac{s}{4} \left(\frac{x^2}{L^2} + L^2 k^2 \right)} \text{Tr}[e^{i(qk - px)} \rho] \quad (6.7)$$

となる。

今、 $|y\rangle$ を q の固有状態 ($q|y\rangle = y|y\rangle$) とすると、

$$\text{Tr}[e^{i(qk - px)} \rho] = \int dy \langle y| e^{i(qk - px)} \rho |y\rangle \quad (6.8)$$

であり、

$$e^{i(qk - px)} = e^{ikx/2} e^{iqk} e^{-ipx}, \quad (6.9)$$

$$\begin{aligned} \langle y| e^{i(qk - px)} &= e^{ikx/2} e^{iky} \langle y| e^{-ipx} \\ &= e^{ikx/2} e^{iky} \langle y - x| \end{aligned} \quad (6.10)$$

なので、

$$\begin{aligned}\mathrm{Tr}[e^{i(qk-px)}\rho] &= \int dy e^{ikx/2} e^{iky} \langle y-x|\rho|y\rangle \\ &= \int e^{iky} \langle y-\frac{x}{2}|\rho|y+\frac{x}{2}\rangle\end{aligned}\quad (6.11)$$

である。よって、

$$\rho_s(P, Q) = \frac{1}{2\pi} \int dx \int dk \int dy e^{i(xP-Qk)} e^{-\frac{s}{4}(\frac{x^2}{L^2}+L^2k^2)} e^{iky} \langle y-\frac{x}{2}|\rho|y+\frac{x}{2}\rangle\quad (6.12)$$

である。特に、 $s=0$ とすると、

$$\rho_0(P, Q) = \int dx e^{ixP} \langle Q-\frac{x}{2}|\rho|Q+\frac{x}{2}\rangle\quad (6.13)$$

となる。これは確かにウィグナー関数である。

$s \neq 0$ とする。 k の積分は、

$$\int dk e^{-\frac{s}{4}L^2k^2+ik(x-Q)} = \frac{2}{L} \sqrt{\frac{\pi}{s}} e^{-\frac{1}{sL^2}(x-Q)^2}\quad (6.14)$$

なので、

$$\rho_s(P, Q) = \frac{1}{L} \sqrt{\frac{1}{\pi s}} \int dx \int dy \exp\left[-\frac{s}{4} \frac{x^2}{L^2} - \frac{1}{sL^2}(x-Q)^2 + iPx\right] \langle y-\frac{x}{2}|\rho|y+\frac{x}{2}\rangle\quad (6.15)$$

を得る。

伏見の1940年の論文 [3] では、

$$\rho_{\mathrm{cl}}(P, Q) = \sqrt{\frac{\gamma}{\pi}} \int d\bar{q} \int dr \exp\left[-\frac{\gamma}{4}r^2 - \gamma(\bar{q}-Q)^2 + iPr\right] \langle \bar{q}-\frac{r}{2}|\rho|\bar{q}+\frac{r}{2}\rangle\quad (6.16)$$

が与えられた。これは、

$$\rho_{\mathrm{cl}}(P, Q) = \rho_1(P, Q) \Big|_{L^2=1/\gamma}\quad (6.17)$$

である。

A $D(\alpha)$ が完全形であることの証明

今、演算子 A に対して、

$$A' \stackrel{\text{def}}{=} \int \frac{d^2\alpha}{\pi} \text{Tr}[AD^\dagger(\alpha)]D(\alpha) \quad (\text{A.1})$$

とする。ところで、 $\{|\alpha\rangle\}$ は完全系なので、 $\text{Tr}(\cdots) = \int \frac{d^2z}{\pi} \langle z|\cdots|z\rangle$ である。よって、

$$\begin{aligned} \text{Tr}[AD^\dagger(\alpha)] &= \int \frac{d^2z}{\pi} \langle z|AD^\dagger(\alpha)|z\rangle \\ &= \int \frac{d^2z}{\pi} \int \frac{d^2w}{\pi} \langle z|A|w\rangle \langle w|D^\dagger(\alpha)|z\rangle \\ &= \int \frac{d^2z}{\pi} \int \frac{d^2w}{\pi} \langle z|A|w\rangle \langle 0|D(-w)D(-\alpha)D(z)|0\rangle \\ &= \int \frac{d^2z}{\pi} \int \frac{d^2w}{\pi} \langle z|A|w\rangle \langle 0|D(-w)D(-\alpha+z)|0\rangle e^{\frac{1}{2}(-\alpha z^* + \alpha^* z)} \\ &= \int \frac{d^2z}{\pi} \int \frac{d^2w}{\pi} \langle z|A|w\rangle \langle 0|D(-\alpha+z-w)|0\rangle \\ &\quad \times \exp\left[-w\frac{1}{2}(-\alpha+z)^* + w^*\frac{1}{2}(-\alpha+z)\right] e^{\frac{1}{2}(-\alpha z^* + \alpha^* z)} \\ &= \int \frac{d^2z}{\pi} \int \frac{d^2w}{\pi} \langle z|A|w\rangle \\ &\quad \times \exp\frac{1}{2}\left[-|-\alpha+z-w|^2 - (-\alpha+z)w^* + (-\alpha+z)^*w - \alpha z^* + \alpha^* z\right] \\ &= \int \frac{d^2z}{\pi} \int \frac{d^2w}{\pi} \langle z|A|w\rangle \exp\left[-\frac{1}{2}(|\alpha|^2 + |z|^2 + |w|^2) + zw^* + z\alpha^* - \alpha w^*\right] \quad (\text{A.2}) \end{aligned}$$

となる。ただし、(2.3), (2.4) を使った。この計算より、

$$\langle \beta|D(\alpha)|\gamma\rangle = \exp\left[-\frac{1}{2}(|\alpha|^2 + |\beta|^2 + |\gamma|^2) + \gamma\beta^* - \gamma\alpha^* + \beta^*\alpha\right] \quad (\text{A.3})$$

である。(A.1), (A.2), (A.3) より、

$$\begin{aligned} \langle \beta|A'|\gamma\rangle &= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} \text{Tr}[AD^\dagger(\alpha)] \langle \beta|D(\alpha)|\gamma\rangle \\ &= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} \text{Tr}[AD^\dagger(\alpha)] \exp\left[-\frac{1}{2}(|\alpha|^2 + |\beta|^2 + |\gamma|^2) + \gamma\beta^* - \gamma\alpha^* + \beta^*\alpha\right] \\ &= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} \int \frac{d^2z}{\pi} \int \frac{d^2w}{\pi} \langle z|A|w\rangle \exp\left[-\frac{1}{2}(|\alpha|^2 + |z|^2 + |w|^2) + zw^* + z\alpha^* - \alpha w^*\right] \\ &\quad \times \exp\left[-\frac{1}{2}(|\alpha|^2 + |\beta|^2 + |\gamma|^2) + \gamma\beta^* - \gamma\alpha^* + \beta^*\alpha\right] \\ &= \int \frac{d^2\alpha}{\pi} \int \frac{d^2z}{\pi} \int \frac{d^2w}{\pi} \langle z|A|w\rangle \exp\left[-|\alpha|^2 + \alpha^*(z-\gamma) + \alpha(\beta^* - w^*)\right] \\ &\quad \times \exp\left[-\frac{1}{2}(|z|^2 + |w|^2) + zw^* - \frac{1}{2}(|\beta|^2 + |\gamma|^2) + \gamma\beta^*\right]. \quad (\text{A.4}) \end{aligned}$$

今、

$$\alpha = a + ib, \quad z - \gamma = \mathcal{A}, \quad \beta^* - w^* = \mathcal{B} \quad (\text{A.5})$$

とかくと、

$$\begin{aligned}
& -|\alpha|^2 + \alpha^*(z - \gamma) + \alpha(\beta^* - w^*) \\
= & -a^2 - b^2 + (a - ib)\mathcal{A} + (a + ib)\mathcal{B} \\
= & -a(a - \mathcal{A} - \mathcal{B}) - b(b + i\mathcal{A} - i\mathcal{B}) \\
= & -(a - [\mathcal{A} + \mathcal{B}]/2)^2 + (\mathcal{A} + \mathcal{B})^2/4 - (b + i[\mathcal{A} - \mathcal{B}]/2) + i^2(\mathcal{A} - \mathcal{B})^2/4 \\
= & -(a - [\mathcal{A} + \mathcal{B}]/2)^2 - (b + i[\mathcal{A} - \mathcal{B}]/2) + \mathcal{A}\mathcal{B}
\end{aligned} \tag{A.6}$$

である。よって、

$$\begin{aligned}
& \int \frac{d^2\alpha}{\pi} \exp[-|\alpha|^2 + \alpha^*(z - \gamma) + \alpha(\beta^* - w^*)] \\
= & \frac{1}{\pi}(\sqrt{\pi})^2 \exp[\mathcal{A}\mathcal{B}] \\
= & \exp[(z - \gamma)(\beta^* - w^*)] \\
= & \exp[\beta^*z - zw^* - \gamma\beta^* + w^*\gamma]
\end{aligned} \tag{A.7}$$

となる。従って、

$$\begin{aligned}
(A.4) &= \int \int \frac{d^2z}{\pi} \int \frac{d^2w}{\pi} \langle z|A|w\rangle \exp\left[-\frac{1}{2}(|z|^2 + |w|^2) + \beta^*z - \frac{1}{2}(|\beta|^2 + |\gamma|^2) + w^*\gamma\right] \\
&= \int \int \frac{d^2z}{\pi} \int \frac{d^2w}{\pi} \langle \beta|z\rangle \langle z|A|w\rangle \langle w|\gamma\rangle \\
&= \langle \beta|A|\gamma\rangle
\end{aligned} \tag{A.8}$$

を得る。これが任意の $|\beta\rangle, |\gamma\rangle$ について成り立つので、

$$A' = A \tag{A.9}$$

である。つまり、(A.1)は、

$$A = \int \frac{d^2\alpha}{\pi} \text{Tr}[AD^\dagger(\alpha)]D(\alpha) \tag{A.10}$$

となる。

参考文献

- [1] 柴田 文明・有光 敏彦・番 雅司・北島 佐知子 『量子と非平衡系の物理』 (東京大学出版, 2009).
- [2] K. E. Cahill and R. J. Glauber, “Density Operators and Quasiprobability Distributions”, Phys. Rev. **177**, 1882 (1969).
- [3] Kōji Husimi, “Some Formal Properties of the Density Matrix”, Proc. Phys.-Math. Soc. Jpn. **22**, 264 (1940).